

JAKA

JAKA Zu 30 協働ロボット



JAKA Zu 30は、重い荷物の搬送や限られたスペースでの協働作業の分野に特化して設計された、革新的な製品です。JAKA Zuシリーズが一貫して追求してきた使いやすさ、安全性、卓越した性能を継承し、30kgの強力な可搬重量、1350mmの作業半径、 $\pm 0.05\text{mm}$ の繰り返し位置決め精度、さらにIP65の高い防護等級を備えています。これにより、協働ロボットの応用範囲をさらに拡大します。重い荷物の搬送、ウェーハカセットの精密な取り扱い、重い部品の機械加工、高効率なパレタイジング、精密な溶接など、どのような用途にも対応する理想的なソリューションを提供し、未来の協働自動化の新時代を切り拓きます！



負荷



作業半径

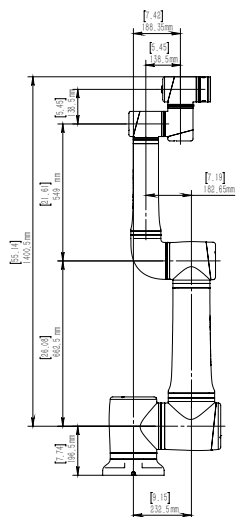


繰り返し位置決め精度

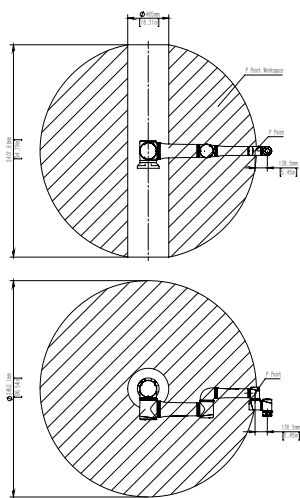


防護等級

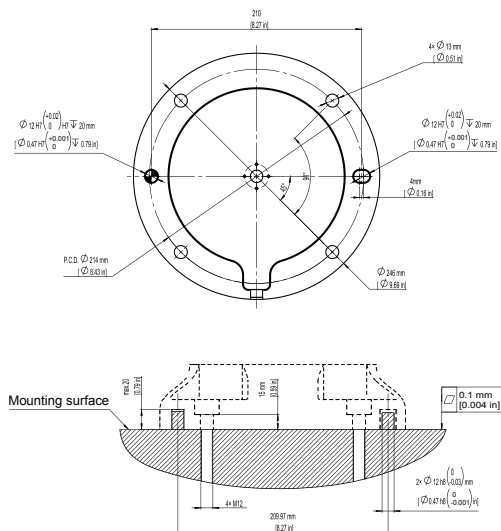
JAKA Zu 30 外形寸法図



JAKA Zu 30 外形寸法図

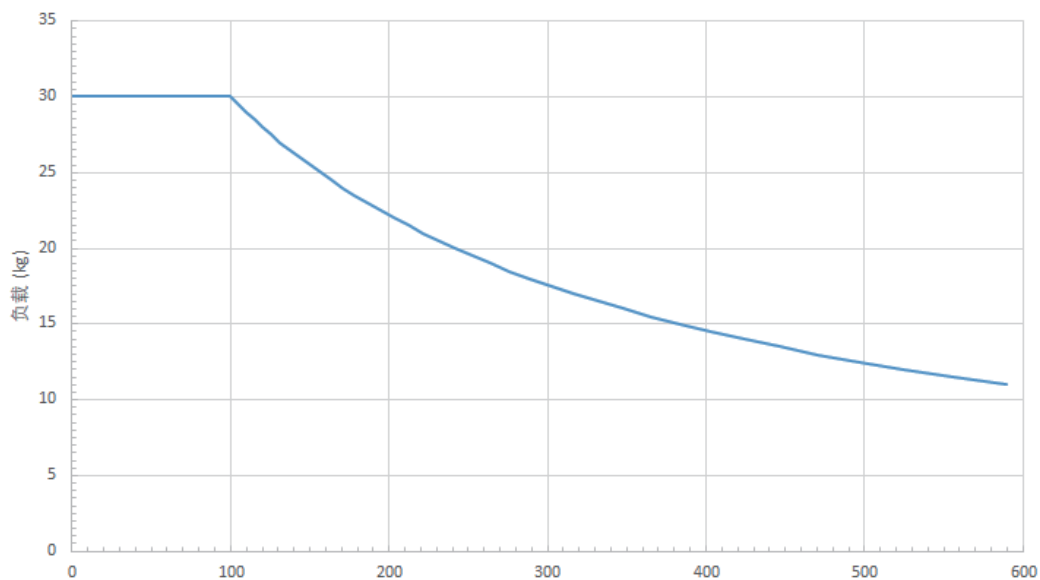


JAKA Zu 30 ポイントPの可動範囲の正面図(上)と上面図(下)

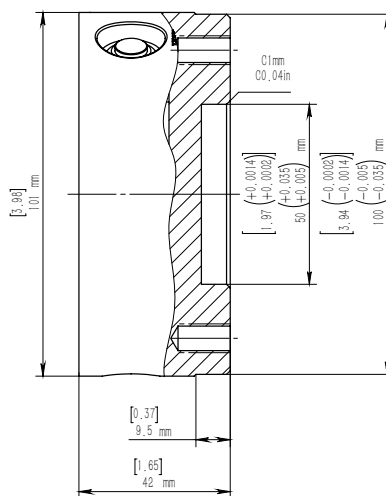
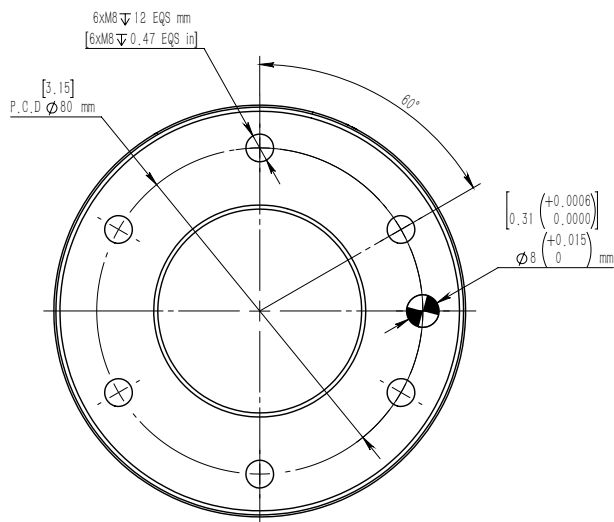


JAKA Zu 30 ベース(上)および末端フランジ(下)の取付寸法図

JAKA Zu 30 負荷偏心図



JAKA Zu 30 末端フランジ寸法図



JAKA Zu 30 協働ロボットの仕様

基本仕様	負荷	30 kg	
	アームリーチ	1350 mm	
	自由度	6	
	平均消費電力	750 W	
運動性能	平均TCP速度	2 m/s	
	繰り返し精度	±0.05 mm	
	関節動作範囲	可動範囲	関節速度
	関節 1	±360°	120°/s
	関節 2	-85°-+265°	120°/s
	関節 3	±175°	120°/s
	関節 4	-85°-+265°	220°/s
	関節 5	±360°	220°/s
特性	関節 6	±360°	220°/s
	IP等級	IP 65	
	設置姿勢	任意方向	
	ツール端I/O電源供給	12V/24V	
	ツールフランジ	EN ISO-9409-1-80-6-M8	
	重量	65 kg	

コントロールキャビネット仕様

特性	防護等級	IP 44
	コントロールキャビネットI/Oインターフェース	16個のデジタル入力、16個のデジタル出力、2個のアナログ入力または出力
	通讯	TCP/IP, Modbus TCP, Modbus RTU, PROFINET, Ethernet/IP
	電源供給	100-240 VAC, 50-60 Hz
物理仕様	コントロールキャビネットサイズ (W*H*D)	410*235*307 mm (16.14*9.25*12.09 in)
	材質	炭素鋼
	ケーブル長	3 m (118.1 in)
	重量	18 kg (39.68 lb)

JAKA Robotics Japan 株式会社

〒461-0004愛知県名古屋市東区葵1丁目6-14 1F

上海:上海市闵行区南谷路18号

常州:江蘇省常州市武進国家高新区武宜南路377号10号ビル東棟

深セン: 広東省深セン市宝安区泰華梧桐工業園7棟501

Mail:marketing@jakarobotics.com

052-908-2998

JAKA